*Archäologische Dokumentationen.*

*Archaeological documentations.*

*Photo: Alex Wilder*

*Immobilienaufnahmen.*

*Photos of real estates.*

*Photo: BerlinVR.de*

*Golfplatz aus einer neuen Perspektive.*

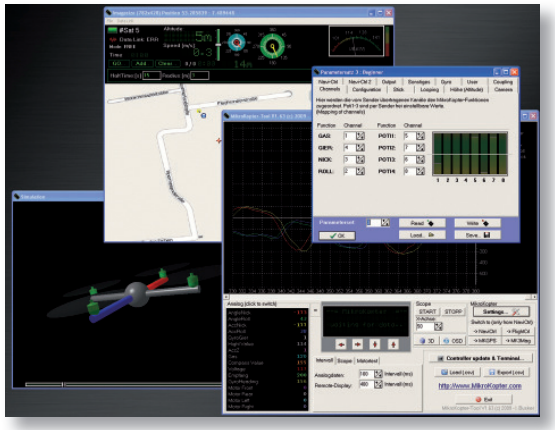
*Golf course from a different view.*

*Photo: BerlinVR.de*

*Aufklärung bei Unfällen oder Katastrophen.*

*Accident investigation.*

*Photo: BerlinVR.de*



*Komfortable Anzeige von Daten, Telemetrie und GPS-Position am PC.*

*PC tool for setup of parameters and display telemetry data and gps position.*

*Website für mehr Informationen, erstaunliche Videos und eine schnell wachsende Community.*

*Website for more information, amazing videos and an expanding community.*

**HiSystems GmbH · Flachsmeerstr. 2**
**26802 Moormerland · Germany**
**www.hisystems.de · info@hisystems.de**

# MikroKopter

MikroKopter.de

*Panoramablick über Chicago – ermöglicht durch den MikroKopter.*

*Panoramic view over Chicago – made by a MikroKopter.* *Photo: perspectiveAerials*

MikroKopter sind universelle Schwebeplattformen. Es lassen sich mit dieser Technik senkrecht startende Fluggeräte mit 4 bis 12 Motoren realisieren.

Die Elektronik stabilisiert die Fluglage des MikroKopters selbst, so dass auch unerfahrene Piloten das Steuern schnell lernen können.

Zudem kann der MikroKopter mit GPS, Kompass, Telemetrie, Höhenregler usw. ausgerüstet werden und damit seine Position selbst halten und Wegpunkte anfliegen.

Das System findet Verwendung bei Luftbildfotografen, Journalisten, Archäologen, Immobilienmaklern, Hobbypiloten und vielen mehr.

Auf www.MikroKopter.de gibt es Informationen und Videos zum MikroKopter und ein grosse Community von begeisterten Nutzern.

Technische Daten (Beispiel)

- Rotoren: 4 - 12
- Nutzlast: 250 g - 1000 g
- Gewicht: 650 g - 1700 g
- Flugzeit: 15 - 40 min
- Entfernung: Sichtweite
- Höhe: 350m
- Versorgung: LiPo 11,1V – 14,8V
- Sensorik: Gyroskope, Beschleunigung, Kompass, GPS, barometrische Höhe

Aufgrund des flexiblen Konzeptes können die exakten technischen Daten ganz individuell ausfallen.

The MikroKopter is a modular multicopter system. With our hardware and software you are able to build flying aerial platforms from 4 to 12 motors.

We are offering a wide range of components, like GPS navigation, compass, telemetry, motors, batteries ...

The system is used by aerial photographers and universities. It is also very popular as a hobby for private users.

That's why there is a large growing internet community around the project.

Visit our website www.mikrokopter.de for more information and amazing videos ...

Technical data (example):

- rotors: 4 - 12
- payload: 250 g - 1000 g
- weight: 650 g - 1700 g
- flight time: 15 - 40 min
- distance: range of sight
- altitude: 350 m
- supply: LiPo 11,1V – 14,8V
- sensors: gyroscope, acceleration, compass, GPS, altitude

Due to the flexible concept the exact technical data depends on the individual setup (number of motors, frame, battery, payload).

*OktoKopter mit schwenkbarer Kamerahalterung.*

*OktoKopter with tilt compensated camera mount.*

*Drahtlose Videoübertragung.*

*Wireless video downlink.*

*Parameter-Setup per Bluetooth Handy.*

*Check and setup parameters with a BlueTooth mobile phone.*

*Die Videobrille erlaubt den Blick von oben.*

*Video glasses for aerial view.*